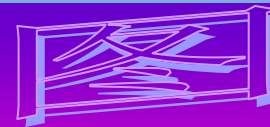


第七章



- n ~~图的定义和基本术语~~
- n ~~图的存储构造~~
- n ~~图的遍历~~
- n ~~生成树~~
- n ~~最短途径~~



图的定义和基本术语

本章简介另一种非线性数据构造——图，主要学习图的存储构造以及若干图的操作的实现。

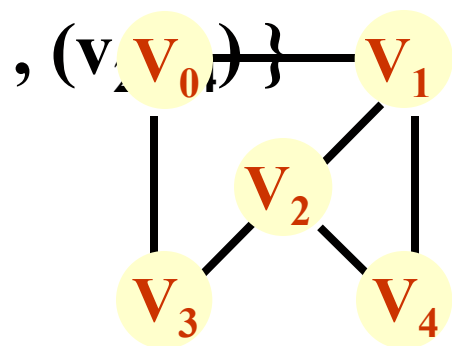
图是一种多对多的构造关系，每个元素能够有零个或多个直接前趋；零个或多个直接后继。

一、图的定义

图 G 由两个集合构成，记作 $G=(V, \{A\})$ 其中 V 是顶点的非空有限集合， A 是边的有限集合，其中边是顶点的无序对或有序对(此时的图称为**无向图**或**有向图**)。



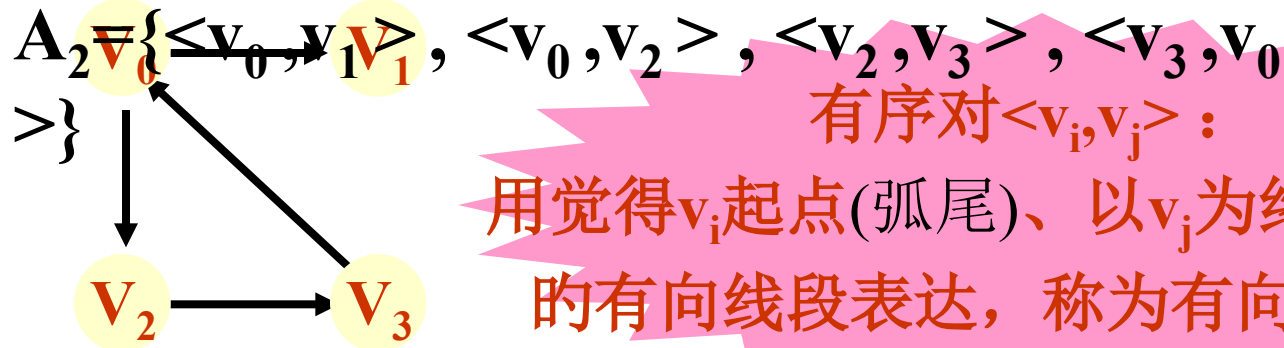
无向图 $G_1=(V_1, \{A_1\})$, $V_1=\{v_0, v_1, v_2, v_3, v_4\}$,
 $A_1=\{(v_0, v_1), (v_0, v_3), (v_1, v_2), (v_1, v_4), (v_2, v_3)$



G1图示

无序对 (v_i, v_j) :
 用连接顶点 v_i 、 v_j 的线段
 表达, 称为无向边;

有向图 $G_2=(V_2, \{A_2\})$, $V_2=\{v_0, v_1, v_2, v_3\}$



G2 图示

有序对 $\langle v_i, v_j \rangle$:
 用觉得 v_i 起点(弧尾)、以 v_j 为终点(弧头)
 的有向线段表达, 称为有向边或弧;



图的实例

例1 交通图（公路、铁路）

顶点：地点

边：连接地点的路

交通图中的有单行道、双行道，分别用有向边、无向边表达；

例2 电路图 顶点：元件

边：连接元件之间的线路

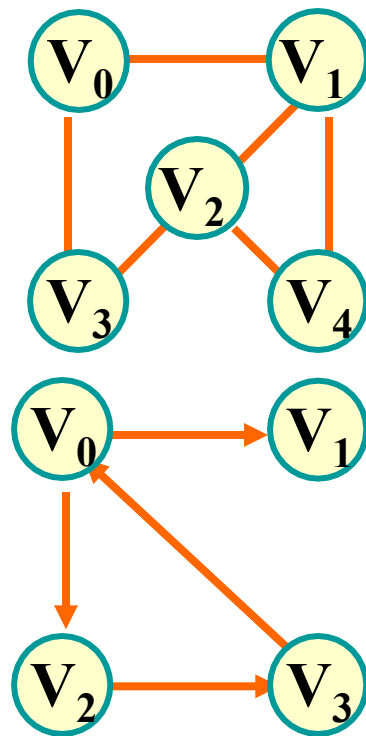
例3 通讯线路图 顶点：地点

边：地点间的连线

例4 多种流程图（如生产流程图）

顶点：工序

边：各道工序之间的顺序关系



ADT 图的定义

ADT Graph{

数据对象V：V是具有相同特征的数据元素的集合，称为顶点集。

数据关系R：

$R=\{VR\}$

$VR = \{ \langle v, w \rangle \mid v, w \in V, \text{ 且 } p(v, w), \langle v, w \rangle \text{ 表示从 } v \text{ 到 } w \text{ 的弧, 谓词 } p(v, w) \text{ 定}$

义

基本操作：了弧 $\langle v, w \rangle$ 的意义或信息。}

CreateGraph(&G, V, VR) // 按定义构造图

初始条件：V是图的顶点集，VR是图中弧的集合。

操作成果：按V和VR的定义构造图G。



DestroyGraph (&G) // 销毁

初始条件:图G存在。

操作成果:销毁图G 。

LocateVex(G, u) // 定位

初始条件:图G存在, u 和G中顶点有相同特征 。

操作成果:若G中存在顶点 u , 则返回该顶点在图中位置 ; 不然返回其他信息。

GetVex(G, v)// 求值

初始条件:图G存在, v 是G中某个顶点。

操作成果:返回 v 的值。

PutVex(&G, v, value) // 赋值

初始条件:图G存在, v 是G中某个顶点。

操作成果:对 v 赋值 $value$ 。



FirstAdjVex(G, v) // 求第一种邻接点

初始条件: 图G存在, v 是G中某个顶点。

操作成果: 返回 v 的第一种邻接点。若顶点v 在 G 中没有邻接顶点, 则返回“空”。

NextAdjVex(G, v, w) // 求下一种邻接点

初始条件: 图G存在, v 是G中某个顶点, w 是 v 的邻接点。

操作成果: 返回 v 的 (相对于 w 的) 下一种邻接点。

若 w 是 v 的最终一种邻接点, 则返回“空”

InsertVex(&G, v); // 插入顶点

初始条件: 图G存在, v和G中顶点有相同特征。

操作成果: 在图G中增添新顶点v。



DeleteVex(&G, v) //删除顶点

初始条件: 图G存在, v和G中顶点有相同特征。

操作成果: 删除G中顶点v及其有关的弧。

InsertArc(&G, v, w) //插入弧

初始条件: 图G存在, v和w是G中两个顶点。

操作成果: 在G中增添弧 $\langle v, w \rangle$, 若G是无向的, 则还增添对称弧 $\langle w, v \rangle$ 。

DeleteArc(&G, v, w) //删除弧

初始条件: 图G存在, v和w是G中两个顶点。

操作成果: 在G中删除弧 $\langle v, w \rangle$, 若G是无向的, 则还删除对称弧 $\langle w, v \rangle$ 。



DFSTraverse(G, v, Visit()) //深度优先遍历

初始条件:图G存在, v 是G中某个顶点,
 $Visit$ 是顶点的应用函数。

操作成果:从顶点 v 起深度优先遍历图G,并对每个顶点调用函数 $Visit$ 一次且仅一次。
一旦 $Visit()$ 失败,则操作失败。

BFSTraverse(G, v, Visit()) //广度优先遍历

初始条件:图G存在, v 是G中某个顶点,
 $Visit$ 是顶点的应用函数。

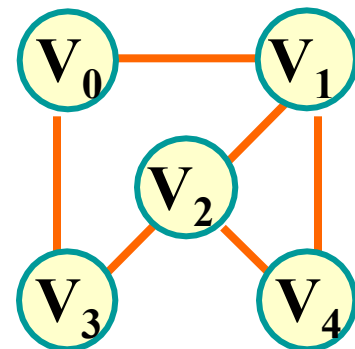
操作成果:从顶点 v 起广度优先遍历图G,并对每个顶点调用函数 $Visit$ 一次且仅一次。
一旦 $Visit()$ 失败,则操作失败。



二、图的基本术语

1 邻接点及关联边 邻接点：边的两个顶点；

关联边：若边 $e = (v, u)$ ，则称边 e 与顶点 v 和 u 有关联；



2 顶点的度、入度、出度

顶点 v 的度 $TD(v) =$ 与 v 有关联的边的数目。

在有向图中：顶点 v 的出度 $OD(v) =$ 以 v 为起点有向边数；

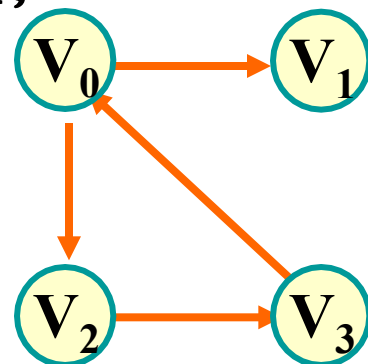
顶点 v 的入度 $ID(v) =$ 以 v 为终点有向边数；

$$TD(v) = OD(v) + ID(v)$$

设图 G 的顶点数为 n ，边数为 e

则图的全部顶点的度数之和 $= 2 * e$

(每条边对图的全部顶点的度数之和“贡献”2度)



3 途径、回路(环)

4 无向图 $G_1 = (V_1, E_1)$ 中的顶点序列 v_1, v_2, \dots, v_k , 若 $(v_i, v_{i+1}) \in E_1$ ($i=1, 2, \dots, k-1$), $v = v_1, u = v_k$, 则称该序列是从顶点 v 到顶点 u 的途径; 若 $v=u$, 则称该序列为回路; 在 G_1 中, v_0, v_1, v_2, v_3 是 v_0 到 v_3 的途径;

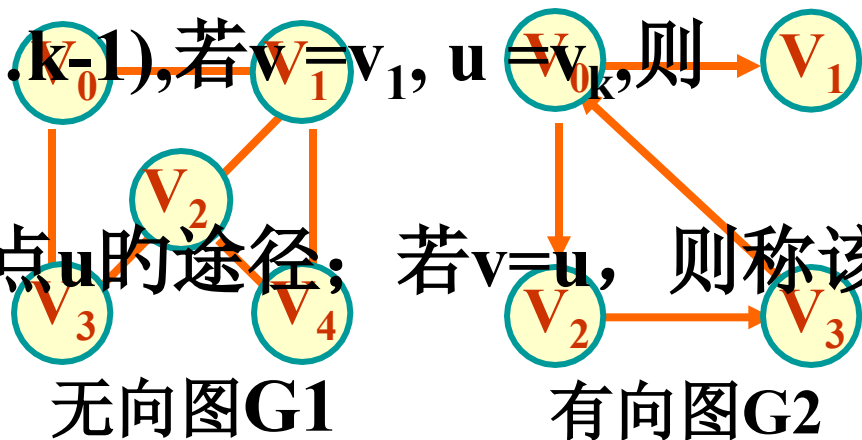
5 v_0, v_1, v_2, v_3, v_0 是回路;

6 有向图 $G_2 = (V_2, E_2)$ 中的顶点序列 v_1, v_2, \dots, v_k ,

7 $\langle v_i, v_{i+1} \rangle \in E_2$ ($i=1, 2, \dots, k-1$), 若 $v = v_1, u = v_k$, 则称该

8 序列是从顶点 v 到顶点 u 的途径; 若 $v=u$, 则称该序

9 列为回路: 在 G_2 中,



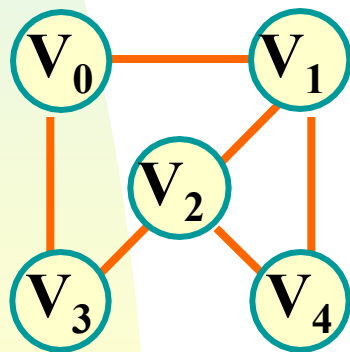
3 简朴途径和简朴回路

4 在一条途径中,若全部顶点各不相同,则称该途径为简朴途径;若除起点和终点外,

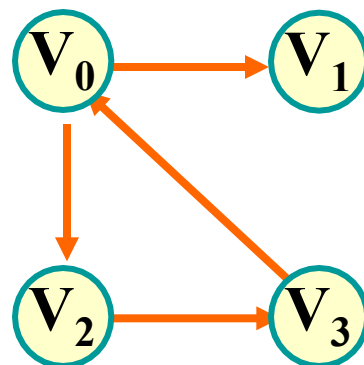
例 在图G1中, V_0, V_1, V_2, V_3 是简朴途径; 简朴回路

。 V_0, V_1, V_2, V_4, V_1 不是简朴途径;

在图G2中, V_0, V_2, V_3, V_0 是简朴回路;



无向图G1



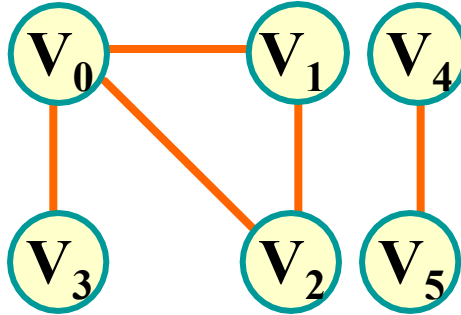
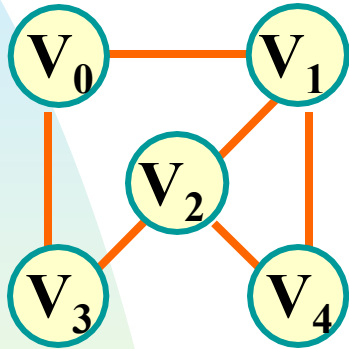
有向图G2

4 连通图（强连通图）

5

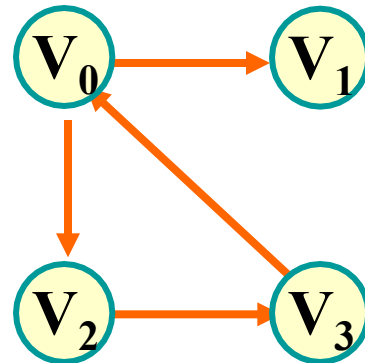
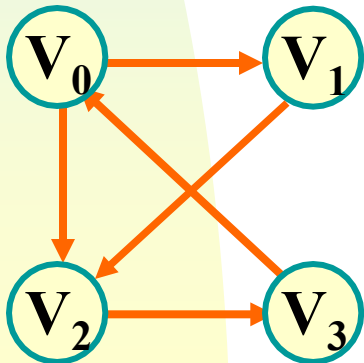
在无（有）向图 $G=(V, E)$ 中，若对任何两个顶点 v 、 u 都存在从 v 到 u 的途径，则称 G 是连通图（强连通图）

连通图



非连通图

强连通图



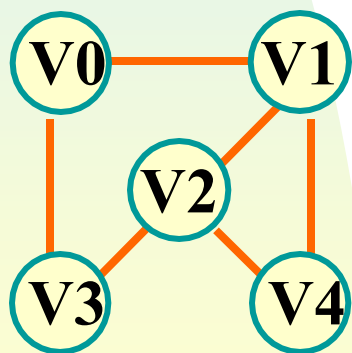
非强连通图



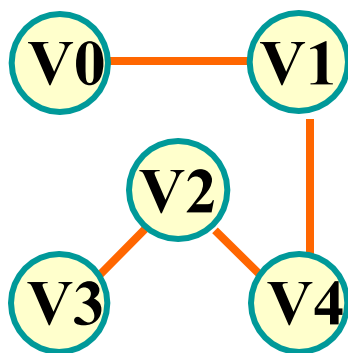
5 子图

设有两个图 $G = (V, E)$ 、 $G_1 = (V_1, E_1)$ ，
若 $V_1 \subseteq V$ ， $E_1 \subseteq E$ ， E_1 关联的顶点都在 V_1 中，
则称 G_1 是 G 的子图；

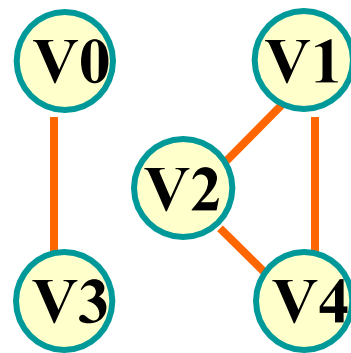
例 下列 (b)、(c) 是 (a) 的子图



(a)



(b)



(c)

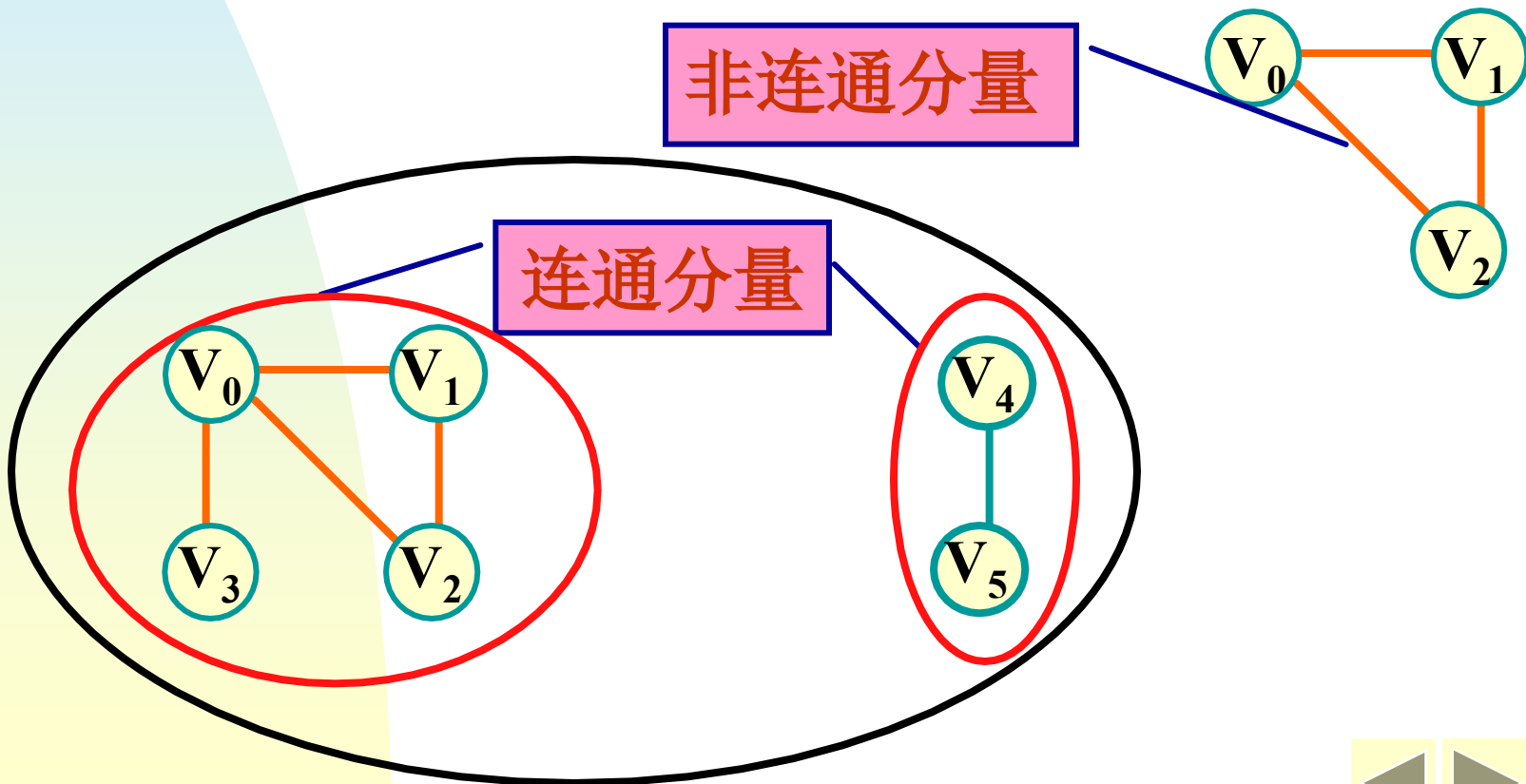


6 (强)连通分量

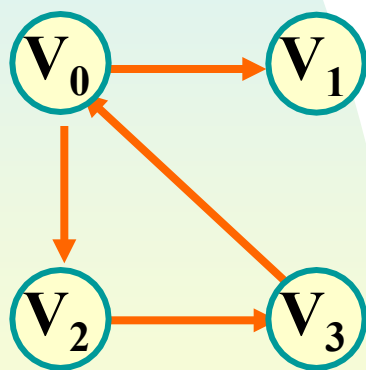
7 无向图G的极大连通子图称为G的连通分量。

8 极大连通子图意思是：该子图是 G 连通子图，将 G 的任何不在该子图中的顶点加入，子图不再连通；

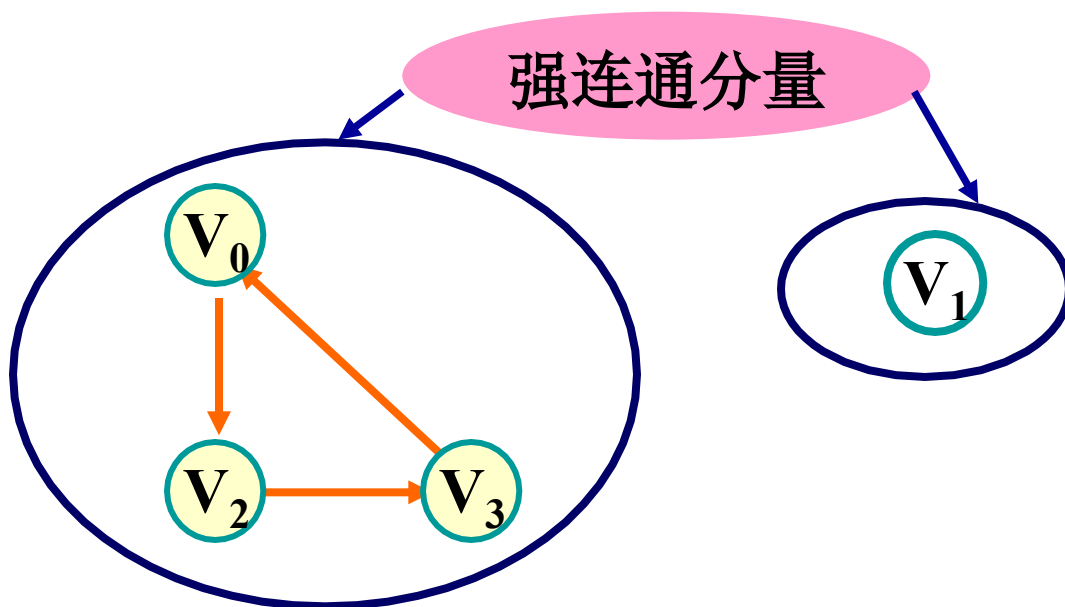
非连通图



有向图D的极大强连通子图称为D的强连通分量。极大强连通子图意思是：该子图是D强连通子图，将D的任何不在该子图中的顶点加入，子图不再是强连通的。



非强连通图

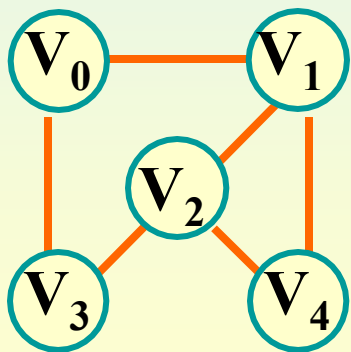


7 生成树

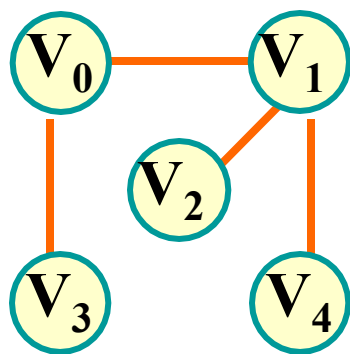
包括无向图 G 全部顶点的极小连通子图称为 G 的生成树。极小连通子图意思是：该子图是 G 的连通子图，在该子图中删除任何一条边，子图不再连通。

若 T 是 G 的生成树当且仅当 T 满足如下条件：

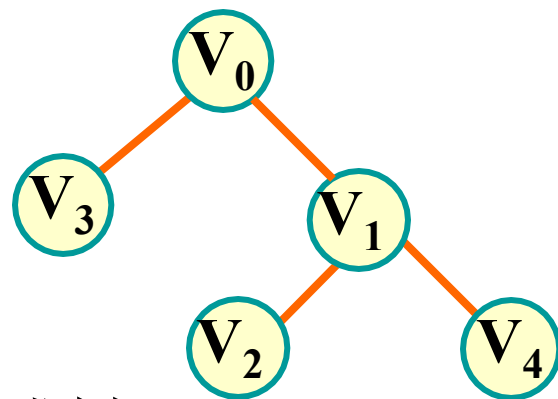
- T是 G 的连通子图；
- T包括 G 的全部顶点；
- T中无回路。



连通图 G

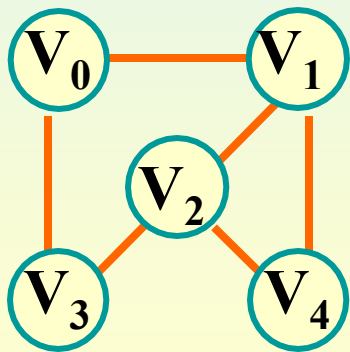


G 的生成树

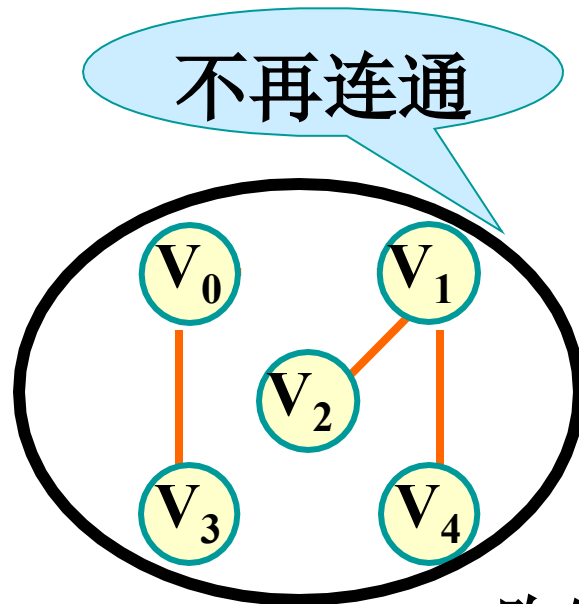


阐明:

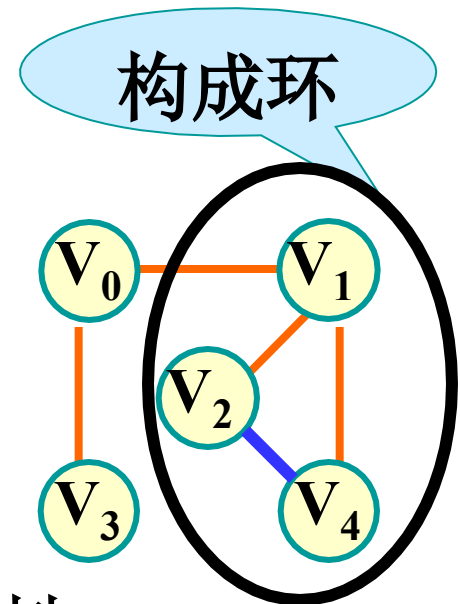
- 一棵 n 个顶点的生成树有且仅有足以构成树的 $n-1$ 条边。
- 若在一棵生成树上删除一条边，就不再连通
- 若在一棵生成树上添加一条边，肯定构成一种环。



连通图 G



G的生成树



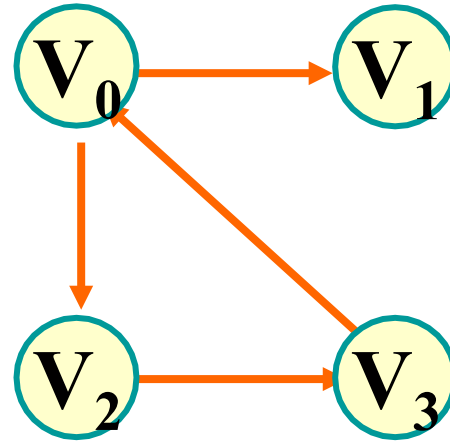
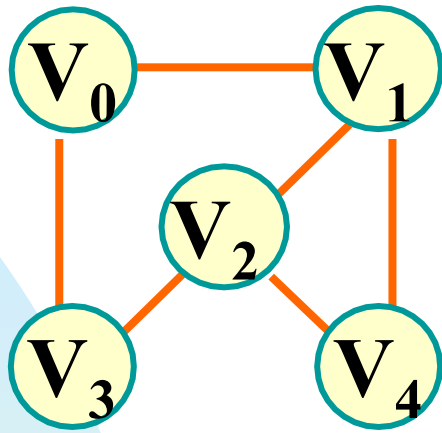
图的存储构造

因为图中任意两个顶点之间都可能存在联络，所以难以以数据元素在存储区中物理位置表达它们间的关系，仍能够借助数组表达之。

另一方面，用也能够多重链表达图。但因为图中顶点的度可能相差悬殊，会所以造成空间的挥霍；反之，若按每个顶点的度设计不同的结点构造，又会造成操作上的不便。

应根据详细的图和需要，设计恰当的结点构造和表构造。





图的存储构造至少要保存两类信息：

1) 顶点的数据；

2) 顶点间的关系。

怎样表达顶点间的关系？

常用图的存储表达

- 一、图的数组(邻接矩阵)存储表达
- 二、图的邻接表存储表达
- 三、有向图的十字链表存储表达
- 四、无向图的邻接多重表存储表达



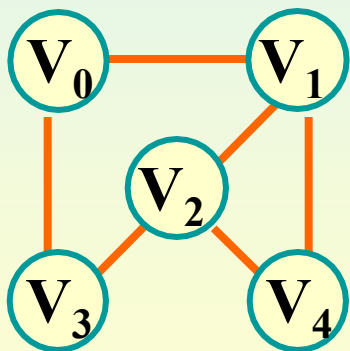
一、数组表达法 (邻接矩阵法)

在数组表达法中，

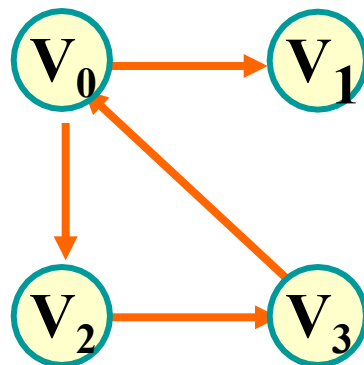
用邻接矩阵表达顶点间的关系

邻接矩阵：G的邻接矩阵是满足如下条件的n阶矩阵：

$$A[i][j] = \begin{cases} 1 & \text{若 } (v_i, v_j) \in E \text{ 或 } \langle v_i, v_j \rangle \in E \\ 0 & \text{不然} \end{cases}$$



$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 2 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 3 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 4 & 0 & 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{matrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{matrix}$$



$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

// — 图的数组(邻接矩阵)存储表达 —

```
#define INFINITY INT_MAX //最大值∞
#define MAX_VERTEX_NUM 20 //最大顶点个数
typedef enum {DG, DN, UDG, UDN } graphkind;
    // {有向图, 有向网, 无向图, 无向网}
typedef struct ArcCell { // 弧的定义
    VRType adj; // VRType是顶点关系类型。对无权图,
    // 用1或0表达相邻否; 对带权图, 则为权值类型。
    InfoType *info; // 该弧有关信息的指针
} ArcCell,
    AdjMatrix[MAX_VERTEX_NUM]
[MAX_VERTEX_NUM];
```

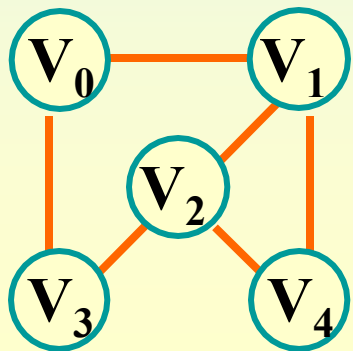


```
typedef struct { //图的定义
    VertexType
    vexs[MAX_VERTEX_NUM];
        //顶点向量—保存顶点数据
    AdjMatrix arcs;
        //邻接矩阵—保存顶点间关系
    int vexnum, arcnum; //顶点数，弧数
    GraphKind kind; //图种类标志
} MGraph;
```



无向图数组表达法特点:

- 1) 无向图邻接矩阵是对称矩阵, 同一条边表达了两次;
- 2) 顶点 v 的度: 等于二维数组相应行(或列)中1的个数;
- 3) 判断两顶点 v 、 u 是否为邻接点: 只需判二维数组相应分量是否非零;
- 4) 顶点不变, 在图中增长、删除边: 只需对二维数组相应分量赋非零值或清零;
- 5) 用二维数组存储顶点数为 n 的图, 占用存储空间只与它的顶点数 n 有关, 与边数 e 无关。合用于边稠密的图。



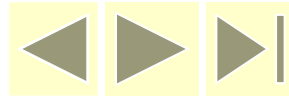
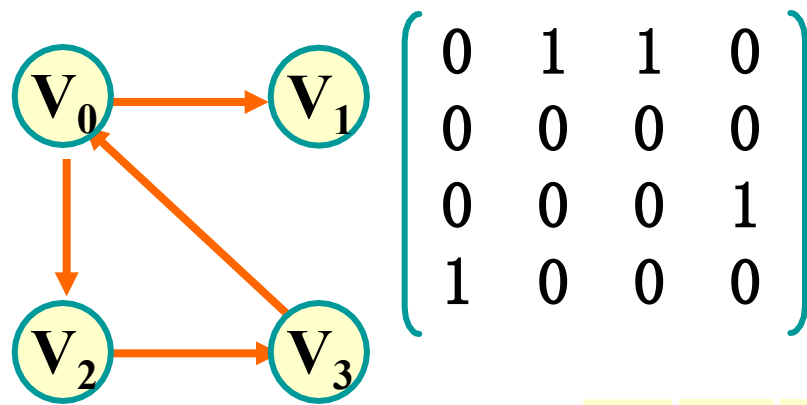
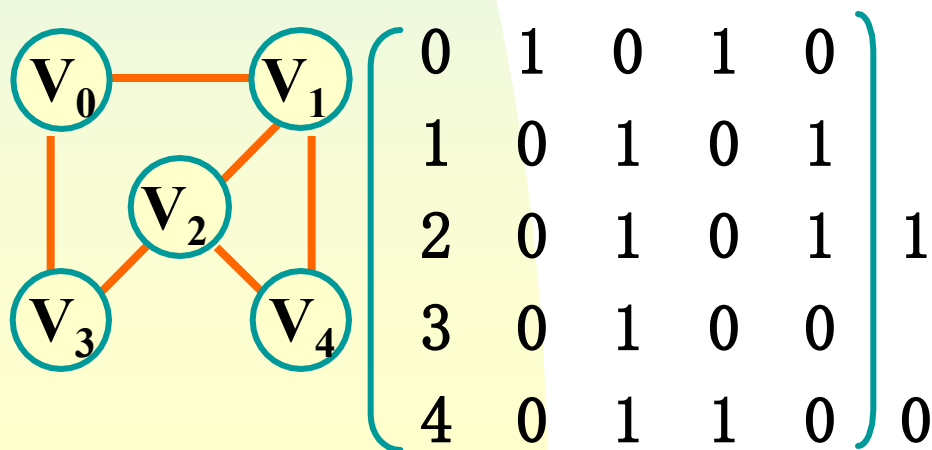
0	1	0	1	0
1	0	1	0	1
2	0	1	0	1
3	0	1	0	0
4	0	1	1	0

对有向图的数组表达法
可做类似的讨论



图的基本操作的实现 (采用数组表达法):

- 1) 求无向图某顶点 v_i 的度: (或有向图 v_i 的出度)
 $A[i][0]$ 到 $A[i][n-1]$ 中的非零个数, 即数组A第i行的非零元素的个数;
- 2) 求有向图某顶点 v_i 的入度: $A[0][i]$ 到 $A[n-1][i]$ 中的非零个数, 即数组A中第i列的非零元素的个数;
- 3) 求图中的总边数: 扫描整个数组A, 统计出数组中非零元素的个数。无向图的总边数为非零元素个数的二分之一, 而有向图的总弧数为非零元素个数。



图的构造操作的实现 (采用数组表达法)

```
Status CreateGraph(Mgraph &G) {  
    //采用数组表达法, 构造图G  
    scanf(&G.kind);  
    switch(G.kind) {  
        case DG: return CreateDG(G); //构造有向图G  
        case DN: return CreateDN(G); //构造有向网G  
        case UDG: return CreateUDG(G); //构造无向图G  
        case UDN: return CreateUDN(G); //构造无向网G  
        default : return ERROR;  
    }  
} // CreateGraph
```



无向网的构造算法

```
Status CreateUDN(Mgraph &G) {  
    //采用数组表达法, 构造无向网G  
    scanf(&G.vexnum, &G.arcnum, &IncInfo);  
    //IncInfo为0则各不含其他信息  
    for(i=0;i< G.vexnum;++i) scanf(G.vexs[i]); //构造顶  
点向量  
    for(i=0;i< G.vexnum;++i) //初始化邻接矩阵  
        for(j=0;j< G.vexnum;++j)  
            G.arcs[i][j]={INFINITY,NULL};  
    for(k=0;k< G.arcnum;++k) { //构造邻接矩阵  
        scanf(&v1, &v2, &w); //输入一条边依附的顶点及权值  
        i=LocateVex(G,v1); j=LocateVex(G,v2);  
        //拟定v1和v2在G中位置  
        G.arcs[i][j].adj=w; //弧< v1, v2 >的权值  
        if (IncInfo) input(* G.arcs[i][j].info)  
        //若弧具有有关信息,则输入
```

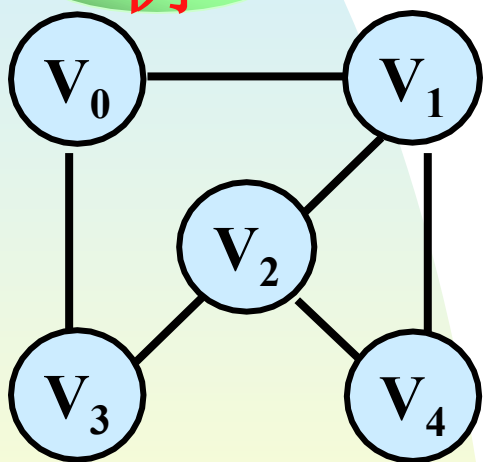


二、邻接表

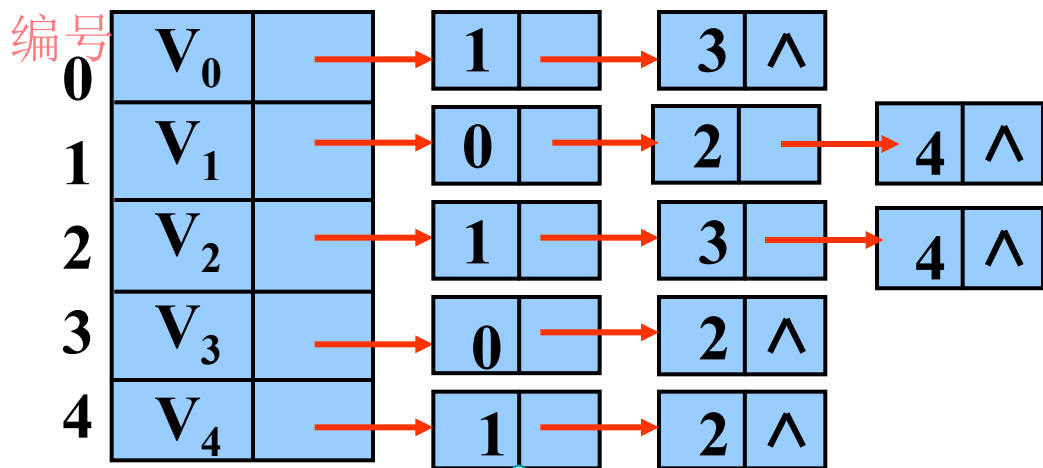
1 无向图的邻接表

顶点一般按编号顺序将顶点数据存储在在一维数组中；关联同一顶点的边用线性链表存储。

例

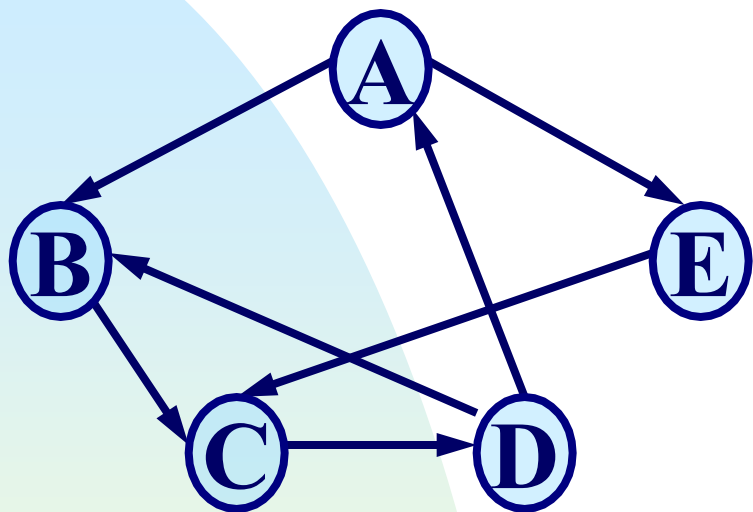


下标 顶点 头指针

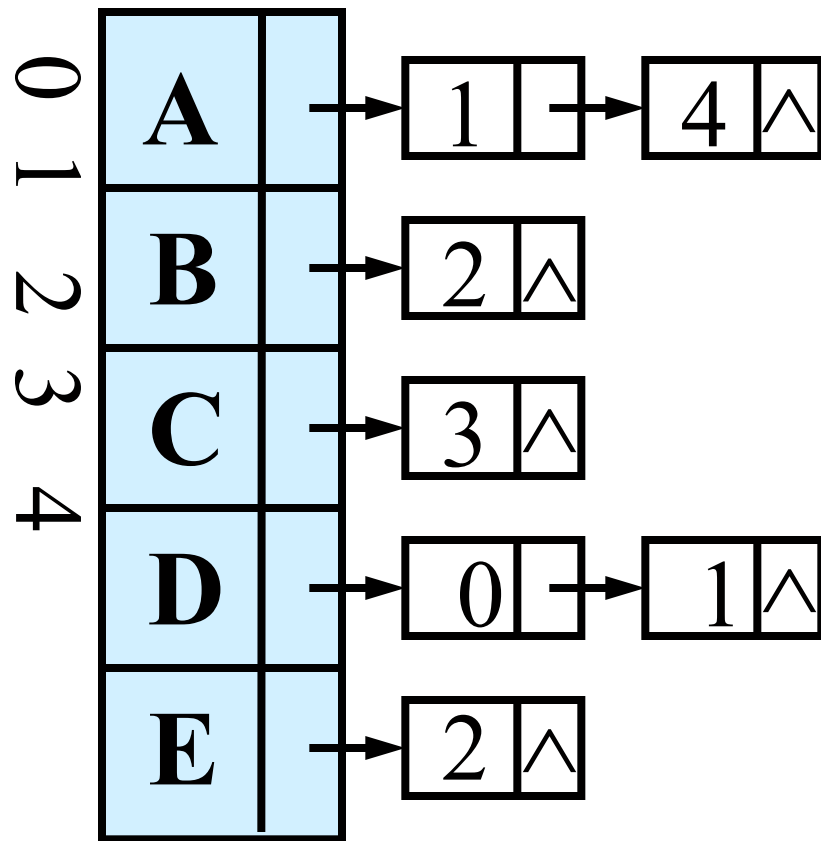


该结点表达边 (V_4, V_j) , 其中的 j 是 V_j 在一维数组中的位置

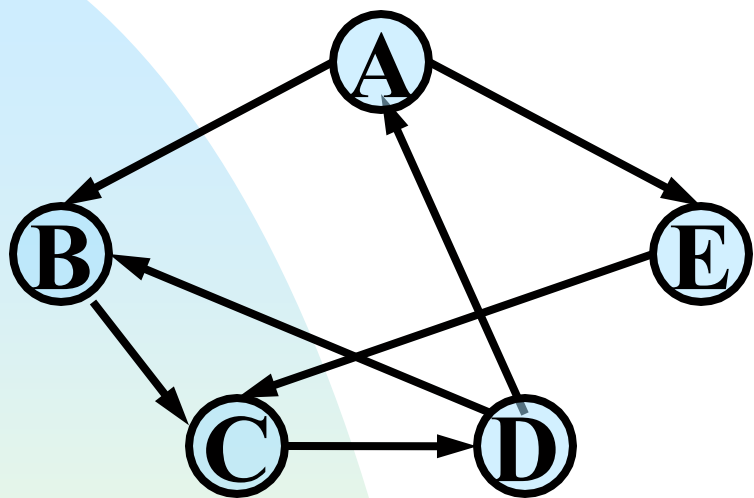
2 有向图的邻接表



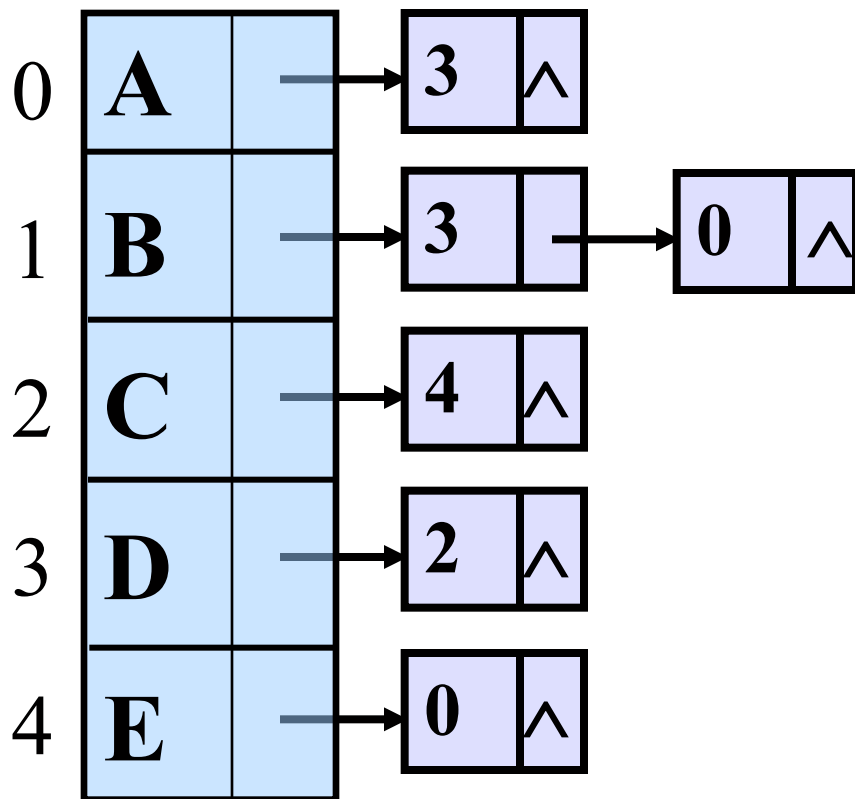
可见，在有向图的邻接表中不易找到指向该顶点的弧。



3 有向图的逆邻接表



在有向图的逆邻接表中，对每个顶点，链接的是指向该顶点的弧。



// — — 图的邻接表存储表达 — —

弧的结点构造

adjvex

nextarc

info

```
typedef struct ArcNode {  
    int    adjvex; // 该弧所指向的顶点的位置  
    struct ArcNode *nextarc;  
                                     // 指向下一条弧的指针  
    InfoType *info; // 该弧有关信息的指  
    针  
} ArcNode; // 表结点
```



顶点的结点构造

data

firstarc

```
typedef struct VNode {  
    VertexType data; // 顶点信息  
    ArcNode *firstarc;  
    // 指向第一条依附自该顶点的弧  
} VNode,  
AdjList[MAX_VERTEX_NUM];  
// 头结点、头结点数组类型
```



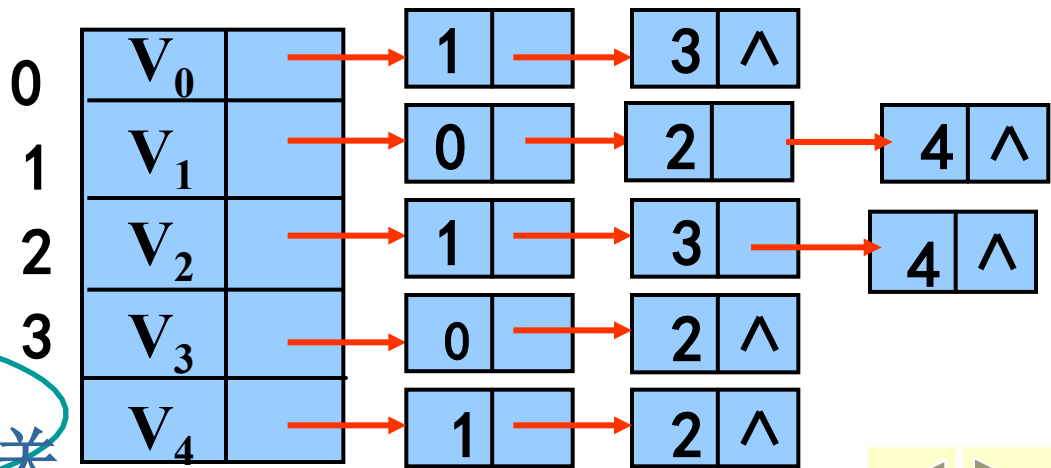
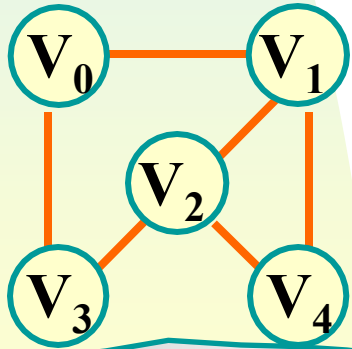
图的构造定义(邻接表)

```
typedef struct {  
    AdjList vertices;  
    int vexnum, arcnum;  
    int kind; // 图的种类标志  
} ALGraph;
```



无向图的邻接表的特点

- 1) 在G邻接表中，同一条边相应两个表结点；
- 2) **顶点v的度：等于v相应线性链表的长度；**
- 3) 鉴定两顶点v，u是否邻接：要看v相应线性链表中有无相应的结点u；
- 4) **在G中增减边：在两个单链表插入、删除结点；**
- 5) 设存储顶点的一维数组大小为m($m \geq$ 图的顶点数n)，图的边数为e，G占用存储空间为： $m+2 \times e$ ，与G的顶点数、边数都有关，合用于边稀疏的图。

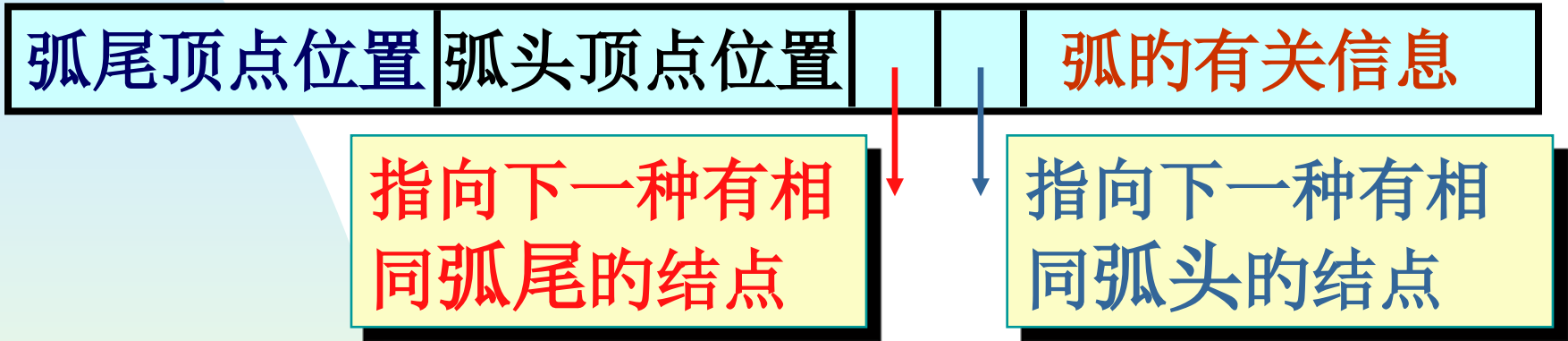


邻接表的空间代价
与图的边及顶点数都有关



三、有向图的十字链表存储表达

弧的结点构造



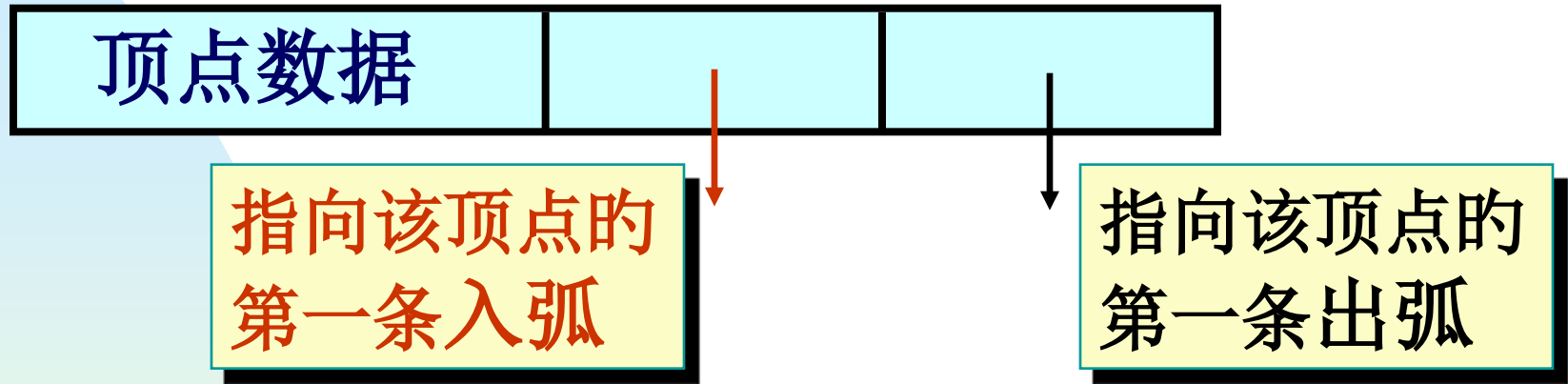
`typedef struct ArcBox { // 弧的构造表`
达

```
int tailvex, headvex; InfoType *info;  
struct ArcBox *tlink, *hlink;
```



`} ArcBox;`

顶点的结点构造



```
typedef struct VexNode { // 顶点的构造表达  
    VertexType data;  
    ArcBox *firstin, *firstout;  
} VexNode;
```



有向图的构造表达(十字链表)

```
typedef struct {  
    VexNode  
    xlist[MAX_VERTEX_NUM];  
    // 顶点结点表头向量  
    int vexnum, arcnum;  
    // 有向图的目前顶点数和弧数  
} OLGraph;
```



以上内容仅为本文档的试下载部分，为可阅读页数的一半内容。如要下载或阅读全文，请访问：<https://d.book118.com/307115122141006156>