
2025 年河北省职业院校（中职）无人机操控与维护技能大赛

考试题库（含答案）

一、单选题

1. 民用无人机的空机重量包含（）。（）

- A、不包含载荷的无人机重量
- B、不包含载荷、电池和燃料的无人机重量
- C、不包含载荷、燃料的无人机重量

答案：C

2. 起飞时间(陆上)的含义是指（）。（）

- A、航空器开始起飞滑跑轮子转动的瞬间
- B、航空器起飞滑跑抬前轮的瞬间
- C、航空器进入跑道对正起飞方向的瞬间

答案：A

3. “航向”指的是无人机的（）。（）

- A、上下方向
- B、前后方向
- C、左右方向
- D、旋转方向

答案：D

4. 飞机以一定速度逆风起飞时（）。（）

- A、升力将减小

B、升力将增大

C、阻力增大升力减小

答案：B

5. 内侧滑转弯时, 飞机转弯的快慢和所倾斜的角度不对应, 然后飞机会偏航到转弯航迹的内侧。下列说法正确的是: ()。()

A、飞机以一定的角速度转弯而倾斜过多时, 水平升力分量小于离心力

B、升力的水平分量和离心力的平衡只能通过降低倾斜度建立

C、升力的水平分量和离心力的平衡可以通过降低倾斜度建立

答案：C

6. 关于机翼的剖面形状(翼型)说法正确的是()。()

A、上下翼面的弯度相同

B、机翼上表面的弯度小于下表面的弯度

C、机翼上表面的弯度大于下表面的弯度

答案：C

7. 关于“民用航空器国籍”说法正确的是()。()

A、民用航空器可以不进行国籍登记而投入运行

B、民用航空器只能具有一国国籍

C、自外国租赁的民用航空器不能申请我国国籍

D、民用航空器可以具有双国籍

答案：B

8. 无人机的“悬停”功能是基于()技术实现的。()

A、GPS 定位

B、惯性测量单元(IMU)

C、气压计

D、遥控信号

答案：B

9. 具有正静安定性的飞机, 当受到扰动使平衡状态变化后, 有()。()

A、回到原平衡状态的趋势

B、继续偏离原平衡状态的趋势

C、保持偏离后的平衡状态

答案：A

10. 螺旋桨在高速运转下, 要对其进行()测试, 保证桨叶的工作稳定。()

A、静平衡

B、静不平衡

C、动平衡

D、动不平衡

答案：C

11. 维修工作的目的是()。()

A、有效排除故障

B、更换配件

C、调准

D、定期检查

答案：A

12. 目前主流的民用无人机所采用的动力系统通常为活塞式发动机和()两种。()

A、涡喷发动机

B、涡扇发动机

C、电动机

答案：C

13. 无人机飞行调试前要做的飞行环境安全检查,就是飞行区域应当避开(),以免造成危害。()

A、建筑群

B、人群

C、人群、建筑群

D、人流

答案：C

14. “返航点”是指无人机的()。()

A、起飞点

B、最高点

C、目标点

D、降落点

答案：D

15. 多旋翼无人机训练起飞前接通电源的操作是,先()后()。()

A、开启遥控器、接通无人机电源

B、打开电器总开关、接通无人机电源

C、接通无人机电源开启遥控器

D、打开电器总开关、开启遥控器

答案：A

16. 无人机飞行调试前的准备工作之一掌握无人机的性能, 它指的是()等。()

- A、无人机的着陆性能
- B、无人机的起飞性能
- C、无人机的着陆性能、动力性能
- D、无人机速度、高度

答案：C

17. 飞机的最大起飞重量指()。()

- A、飞机离地时的重量
- B、飞机开始滑行时的重量
- C、飞机开始起飞滑跑时的重量

答案：C

18. 影响平飞性能的因素, 错误的是()。()

- A、在小速度平飞时, 高度增加, 诱导功率增大较多, 而废阻功率减小较少, 因此, 平飞所需功率增大
- B、直升机废阻力面积越大, 飞行速度越快
- C、随飞行重量的增大, 平飞速度范围缩小
- D、在大速度平飞时, 高度增加, 诱导功率增大程度减小, 而废阻功率减小程度增大, 平飞所需功率有所减小

答案：B

19. 《无人机运行使用规定》对于人员难以进入巡检的(), 每周至少使用无人机自主巡护一次。()

A、区域

B、管段

C、场地

D、沙漠

答案：B

20. 多轴飞行器使用的动力电池一般为()。()

A、锂聚合物电池

B、铅酸电池

C、银锌电池

答案：A

21. 《中国民用航空法》中“飞行人员”是指()。()

A、飞手

B、机长和副驾驶

C、在飞行中直接操纵航空器和航空器上航行、通信等设备的人员

答案：C

22. 操纵无人机可以实现多种复杂的飞行方式,()可以让无人机绕自身垂直轴旋转。()

A、横滚

B、俯仰

C、偏航

D、上升

答案：C

23. 网格巡查巡守分为人巡和()两种方式。()

- A、无人机
- B、车巡
- C、防洪点
- D、联防人员

答案：B

24. 在进行无人机模拟飞行时,()最能描述“场景编辑器”在无人机模拟飞行软件中的作用。()

- A、编辑飞行员的情感
- B、编辑飞行记录
- C、创建虚拟飞行场景和环境
- D、编辑飞行器的颜色

答案：C

25. 无人机电机的更换过程,需要综合考虑()。()

- A、无人机机头方向、螺钉长度
- B、电机座与机臂得到连接、电机的固定
- C、电机的水平校正以及电机的测试
- D、以上均是

答案：D

26. 在驾驶员执照上增加仪表等级的申请人必须具有至少()小时担任机长的转场飞行经历,其中至少()小时是在所申请仪表等级的航空器上获得的。()

- A、40、20

B、50、10

C、60、15

答案：B

27. 无人机的“最大飞行高度”通常受到()因素的限制。()

A、大气温度

B、飞行器的尺寸

C、遥控器的频率

D、政府法规

答案：D

28. 普通塑料和泡沫塑料各自特性和常用加工工艺。塑料制作的无人机,在组装时常使用()工艺。()

A、黏结

B、焊接

C、铆接

D、螺纹连接

答案：A

29. 无人机航测内业制图软件可在已建模型上,能够测量出()等关键数据。()

A、材质、距离、面积、体积

B、坐标、密度、面积、体积

C、坐标、距离、面积、体积

D、坐标、密度、高度、体积

答案：C

30. 降落时间的含义是指()。()

- A、航空器接地的瞬间
- B、航空器着陆后前轮接地的瞬间
- C、航空器着陆滑跑终止的瞬间

答案：C

31. 无人机的“滑行”运动是指()。()

- A、垂直下降运动
- B、垂直上升运动
- C、水平滑动运动
- D、旋转运动

答案：C

32. 改变旋翼拉力大小的方法不包括()。()

- A、操纵总距杆。
- B、操纵油门环。
- C、操纵方向舵。

答案：C

33. 无人机飞行时,()飞行可以根据 GPS 信号精确定位。()

- A、定高模式
- B、自动模式
- C、手动模式
- D、定点模式

答案：D

34. 学生驾驶员不得在空中或地面能见度白天小于()公里、夜间小于()公里的飞行中担任航空器机长。()

- A、3、5
- B、5、10
- C、5、8
- D、8、10

答案：C

35. 无人机模拟飞行软件中的“飞行教程”是指()。()

- A、提供飞行员的个人记录
- B、提供无人机的技术规格
- C、提供飞行中的实时数据
- D、提供飞行操作的步骤和指导

答案：D

36. 无人机操控中的“遥测”是指()。()

- A、遥控无人机的过程
- B、远程监测无人机的数据和状态
- C、使用遥控器控制地面设备
- D、通过视觉进行飞行操控

答案：B

37. 以下()因素对多轴航拍效果影响最大。()

- A、风速
- B、负载体积

C、负载类型

答案：A

38. 多轴旋翼飞行器通过()改变控制飞行轨迹。()

A、总距杆

B、转速

C、尾桨

答案：B

39. 无人机飞行时,()运动会导致飞行速度增加。()

A、滚转

B、俯仰

C、偏航

D、翻滚

答案：B

40. 无人机的遥控距离主要受()影响。()

A、电池容量

B、遥控器的射频功率

C、天气状况

D、飞行器的尺寸

答案：B

41. 近程无人机活动半径在()范围。()

A、15km

B、15-50km

C、50-200km

答案：B

42. 活塞发动机混合气过富油燃烧将引起()。()

A、发动机过热

B、电嘴积炭

C、发动机工作平稳,但燃油消耗量变大

答案：B

43. 模型飞机使用的双向对称线性热收缩聚酯薄膜,通常称为(),是轻型高强度、高收缩性双向拉伸聚酯薄膜()。

A、热缩薄膜

B、双向薄膜

C、线性薄膜

D、聚薄膜

答案：A

44. 当恒定角速度水平转弯时空速增加,转弯半径()。()

A、不变

B、减少

C、增加

答案：C

45. 关于喷洒系统作用及使用,说法错误的是()。()

A、水泵是药液雾化的压力来源

B、流量计主要用于确认流量

以上内容仅为本文档的试下载部分，为可阅读页数的一半内容。

如要下载或阅读全文，请访问：

<https://d.book118.com/466121230120011005>