

# 2022 年-2023 年国家电网招聘之自动控制类能力检测 测试卷 B 卷附答案

## 单选题（共 50 题）

1、设当前 SP 中为 0400H，在执行了 PUSHDS，PUSHAX 两条指令后，SP 中为（）。

A. 0402H

B. 0404H

C. 03FEH

D. 03FCH

**【答案】 D**

2、在 8086CPU 中，数据地址引脚采用时分复用。（）

A. AD0~AD15

B. AD0~AD9

C. AD0~AD20

D. AD10~AD2

**【答案】 A**

3、 $G(s) = 1/(s^2 + 2s + 1)$ ，此系统为（

A. 过阻尼

B. 欠阻尼

C. 临界阻尼

D. 无阻尼

**【答案】 C**

4、8086CPU 中指令队列可存储个字节的指令代码。（）

A. 4

B. 5

C. 6

D. 8

**【答案】 C**

5、若 8259A 工作在优先级自动循环方式，则 IRQ4 的中断请求被响应并且服务完毕后，优先权最高的中断源是（）

A. IRQ3

B. IRQ5

C. IRQ0

D. IRQ4

**【答案】 B**

6、8086CPU 的标志寄存器中状态标志位有个。（）

A. 3

B. 4

C. 5

D. 6

**【答案】 D**

7、设 8259A 当前最高优先级为 IRQ5，若要使下一循环 IRQ2 为最低优先级，则 OCW2 应设为（）。

- A. 01100010
- B. 11100000
- C. 11000010
- D. 11100010

【答案】 D

8、下述指令，正确的指令是（）（设 BUF 是字节变量，LAB 为标号）

- A. MOV BX, AL
- B. MOV BX, BUF
- C. MOV BX, LAB
- D. MOV BX, OFFSET BUF

【答案】 D

9、关于单位反馈控制系统中的稳态误差，下列表示不正确的是（）。

- A. 稳态误差是系统调节过程中其输出信号与输入信号之间的误差
- B. 稳态误差在实际中可以测量，具有一定的物理意义
- C. 稳态误差由系统开环传递函数和输入信号决定
- D. 系统的结构和参数不同，输入信号的形式和大小差异，都会引起稳态误差的变化

【答案】 A

10、利用分配律写出  $C+DE$  的等式为（）

- A.  $(C+D)(C+E)$
- B.  $CD+CE$

C. C+D+E

D. CDE

【答案】 A

11、因为 8086CPU 的字数据既可以存放在内存的偶地址单元，也可以安排在奇地址单元，所以其堆栈指针 SP。（）

A. 最好指向偶地址单元

B. 可以指向任何地址单元

C. 只能指向偶地址

D. 只能指向奇地址

【答案】 A

12、被控对象的时间常数反映对象在阶跃信号激励下被控变量变化的快慢速度，即惯性的大小，时间常数大，则（）。

A. 惯性大，被控变量速度慢，控制较平稳

B. 惯性大，被控变量速度快，控制较困难

C. 惯性小，被控变量速度快，控制较平稳

D. 惯性小，被控变量速度慢，控制较困难

【答案】 A

13、8255 的 A 口工作在方式 1 输入时，其中断允许控制位 INTE 的开/关是通过对的按位置位/复位操作完成的。（）

A. PC0

B. PC2

C. PC4

D. PC6

【答案】 C

14、在一个项目或产品研制的过程中，通常采用（）类型的存储芯片来存放待调试的程序。

A. RAM

B. ROM

C. PROM

D. E2PROM

【答案】 D

15、8086CPU 内部结构按功能分为（）

A. EU 和加法器

B. BIU 和寄存器

C. EU 和 BIU

D. 寄存器和加法器

【答案】 C

16、下列有关自动控制的相关描述正确的是（）。

A. 前馈控制系统属于闭环控制系统

B. 只要引入反馈控制，就一定可以实现闭环控制

C. 闭环控制系统总是使偏差趋于减小

D. 自动控制装置包括测量变送器、传感器、调节器、执行器和被控对象

【答案】 C

17、BHE 信号和 A0 合起来表示当前在总线上出现的从偶地址单元或端口读一个字节的正确序列为：（）。

- A. BHE 为低电平，A0 为低电平
- B. BHE 为低电平，A0 为高电平
- C. BHE 为高电平，A0 为低电平
- D. BHE 为高电平，A0 为高电平

【答案】 C

18、三阶稳定系统的特征方程为  $3s^3 + 2s^2 + s + a_3 = 0$ ，则  $a_3$  取值范围为（）。

- A. 大于 0
- B. 大于 0，小于  $2/3$
- C. 大于  $2/3$
- D. 不受限制

【答案】 B

19、当一个带符号数大于 0FBH 时程序转移，需选用的条件转移指令是（）。

- A. JLE
- B. JNL
- C. JNLE
- D. JL

【答案】 C

20、关于串联和并联环节的等效传递函数，正确的是（）。

- A. 串联环节的等效传递函数为各环节传递函数的乘积，并联环节的等效传递函数为各环节传递函数的代数和
- B. 串联环节的等效传递函数为各环节传递函数的代数和，并联环节的等效传递函数为各环节传递函数的乘积
- C. 串联环节的等效传递函数为各环节传递函数的乘积，并联环节的等效传递函数为各环节传递函数的相除
- D. 串联环节的等效传递函数为各环节传递函数的乘积，并联环节的等效传递函数为各环节传递函数的相加

【答案】 A

21、某闭环系统的总传递函数为  $G(s) = 1/2s^3 + 23 + s + K$ ，根据劳斯稳定判据判断下列论述哪个是对的？（）

- A. 不论 K 为何值，系统不稳定
- B. 当  $K=0$  时，系统稳定
- C. 当  $K=1$  时，系统稳定
- D. 当  $K=2$  时，系统稳定

【答案】 C

22、3 片 8259A 级联，最多可管理（）级中断。

- A. 24
- B. 23
- C. 22
- D. 21

【答案】 C

23、当 P—N 结承受反向电压时，其内部电流关系为（）

- A. 扩散电流大于漂移电流
- B. 扩散电流等于漂移电流
- C. 扩散电流小于漂移电流
- D. 无法确定

【答案】 C

24、关于自动控制系统的稳定判据的作用，不正确的表示是（）。

- A. 可以用来判断系统的稳定性
- B. 可以用来分析系统参数变化对稳定性的影响
- C. 检验稳定裕度
- D. 不能判断系统的相对稳定性

【答案】 D

25、关于单位反馈控制系统中的稳态误差，下列表示不正确的是（）。

- A. 稳态误差是系统调节过程中其输出信号与输入信号之间的误差
- B. 稳态误差在实际中可以测量，具有一定的物理意义
- C. 稳态误差由系统开环传递函数和输入信号决定
- D. 系统的结构和参数不同，输入信号的形式和大小差异，都会引起稳态误差的变化

【答案】 A

26、指令 MOVAX, [BX][SI]中源操作数的寻址方式是（）。

- A. 寄存器间接寻址
- B. 变址寻址

- C. 相对寻址
- D. 基址变址寻址

【答案】 D

27、设 8259A 当前最高优先级为 IR5，若要使下一循环 IR2 为最低优先级，则 OCW2 应设为（）。

- A. 01100010
- B. 11100000
- C. 11000010
- D. 11100010

【答案】 D

28、用  $2K \times 4$  位的 RAM 芯片组成 16K 字节的存储器，共需 RAM 芯片为多少（）。

- A. 16 片
- B. 8 片
- C. 4 片
- D. 32 片

【答案】 A

29、在 PC/XT 中，NMI 中断的中断向量在中断向量表中的位置（）

- A. 是由程序指定的
- B. 是由 DOS 自动分配的
- C. 固定在 0008H 开始的 4 个字节中
- D. 固定在中断向量表的表首

【答案】 C

30、某 EPROM 芯片，其存储容量为  $512\text{K} \times 8$  位，该芯片的地址线 and 数据线数目为。（）

A. 8, 19

B. 17, 8

C. 18, 8

D. 19, 8

【答案】 D

31、有下列程序段 AGAIN: MOVES: [DI], AL INC. DI LOOP AGAIN 下列指令中（）。可完成与上述程序段相同的功能。

A. REPMOVS

B. REPLODSB

C. REPSTOSB

D. REPESCASB

【答案】 C

32、EXE 文件产生在之后（）。

A. 汇编

B. 编辑

C. 用软件转换

D. 连接

【答案】 D

33、二阶环节  $G(s) = 10 / (s^2 + 3.6s + 9)$  的阻尼比为 ( )。

A.  $\zeta = 0.6$

B.  $\zeta = 1.2$

C.  $\zeta = 1.8$

D.  $\zeta = 3.6$

【答案】 A

34、MOVSP, 3210HPUSHAX 执行上述指令序列后, SP 寄存器的值是 ( )。

A. 3211H

B. 320EH

C. 320FH

D. 3212H

【答案】 B

35、8086/8088 的一个典型总线周期需要 ( ) 个 T 状态。

A. 4

B. 3

C. 2

D. 17

【答案】 A

36、CPU 内部的中断允许标志位 IF 的作用是 ( )。

A. 禁止 CPU 响应可屏蔽中断

B. 禁止中断源向 CPU 发中断请求

以上内容仅为本文档的试下载部分，为可阅读页数的一半内容。如要下载或阅读全文，请访问：<https://d.book118.com/656020052125010040>