

§ 2-2 控制系统的复数域数学模型

一. 拉氏变换的定义

设函数 $f(t)$ 满足：

1. $f(t)$ 实函数

2. 当 $t < 0$ 时， $f(t) = 0$ ；

3. 当 $t \geq 0$ 时， $f(t)$ 的积分 $\int_0^{\infty} f(t)e^{-st} dt$

在 s 的某一域内收敛。

则函数 $f(t)$ 的拉普拉斯变换存在，并定义为：

$$F(s) = L[f(t)] \equiv \int_0^{\infty} f(t)e^{-st} dt$$

式中： $s = \sigma + j\omega$ （ σ ， ω 均为实数）；

$F(s)$ 称为函数 $f(t)$ 的拉普拉斯变换或象函数；

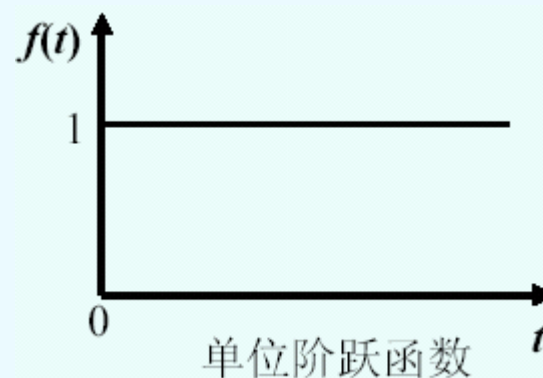
$f(t)$ 称为 $F(s)$ 的原函数；

L 为拉氏变换的符号。

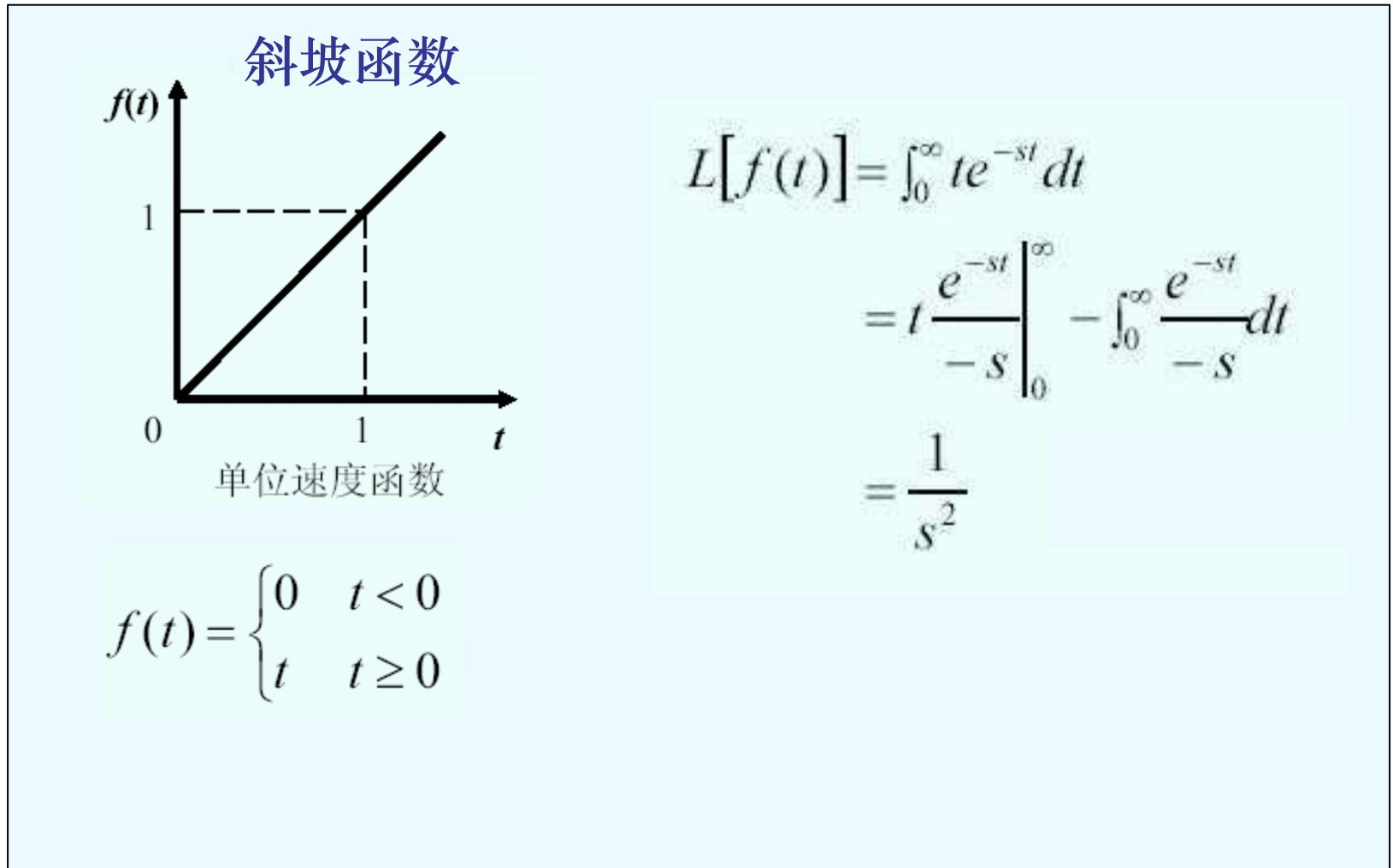
阶跃函数的拉氏变换

$$1(t) = \begin{cases} 0 & t < 0 \\ 1 & t \geq 0 \end{cases}$$

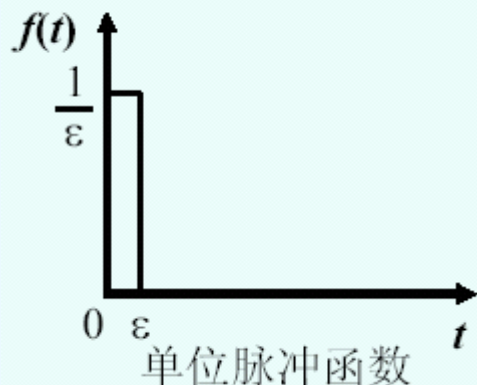
$$\begin{aligned} L[1(t)] &= \int_0^{\infty} 1(t) e^{-st} dt \\ &= -\frac{1}{s} e^{-st} \Big|_0^{\infty} = \frac{1}{s} \end{aligned}$$



单位速度函数的拉氏变换



单位脉冲函数拉氏变换



$$\delta(t) = \begin{cases} 0 & (t < 0 \text{ 且 } t > \epsilon) \\ \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \frac{1}{\epsilon} & (0 < t < \epsilon) \end{cases}$$

$$\begin{aligned} L[\delta(t)] &= \int_0^{\infty} \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \frac{1}{\epsilon} \cdot e^{-st} dt \\ &= \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \frac{1}{\epsilon s} (1 - e^{-\epsilon s}) \end{aligned}$$

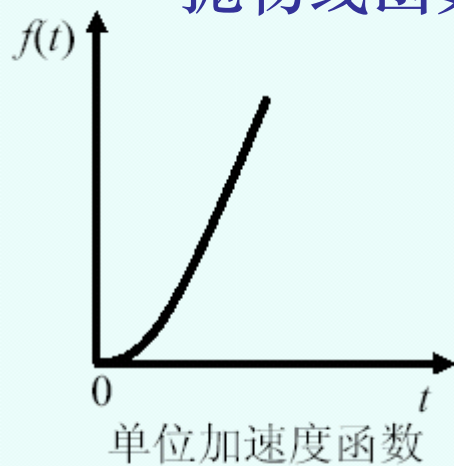
洛必达法则

$$\lim_{\epsilon \rightarrow 0} \frac{1}{\epsilon s} (1 - e^{-\epsilon s}) = \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \frac{(1 - e^{-\epsilon s})'}{(\epsilon s)'}$$

$$L[\delta(t)] = \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \frac{\epsilon \cdot e^{-\epsilon s}}{\epsilon} = 1$$

单位加速度函数拉氏变换

抛物线函数



$$\begin{aligned} L[f(t)] &= \int_0^{\infty} \frac{1}{2} t^2 e^{-st} dt \\ &= \frac{1}{s^3} \end{aligned}$$

$$f(t) = \begin{cases} 0 & t < 0 \\ \frac{1}{2} t^2 & t \geq 0 \end{cases}$$

以上内容仅为本文档的试下载部分，为可阅读页数的一半内容。如要下载或阅读全文，请访问：<https://d.book118.com/825112200321011230>