第十课船舶稳性

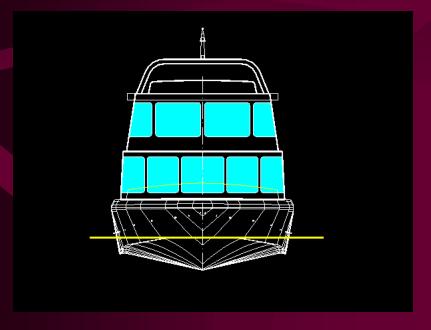
- 1 概述
- 2 初稳性公式,稳性高
- 3 装卸载荷对船舶浮态及初稳性的影响
- 4 自由液面对船舶初稳性的影响

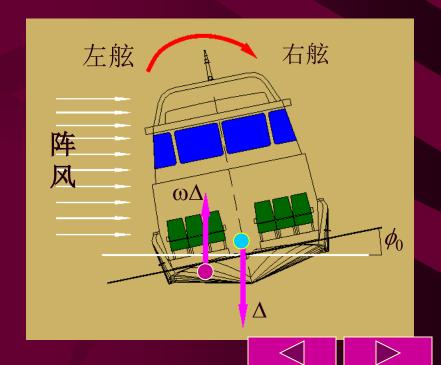
1 概 述

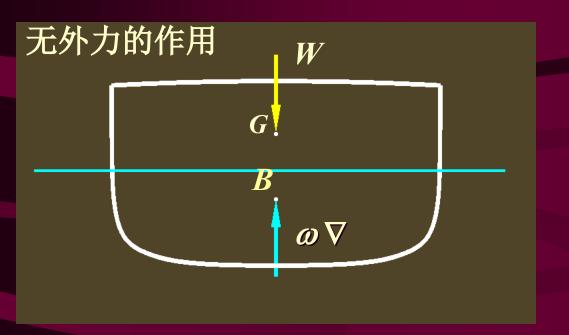
基本概念

船舶稳性——船舶在<u>外力</u>作用下偏离其平衡位置而倾斜,当外力<u>消失</u>后,能自行回复到

原来平衡位置的能力。

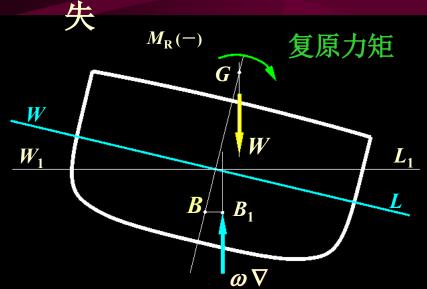


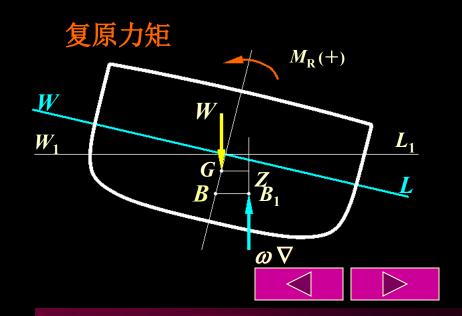


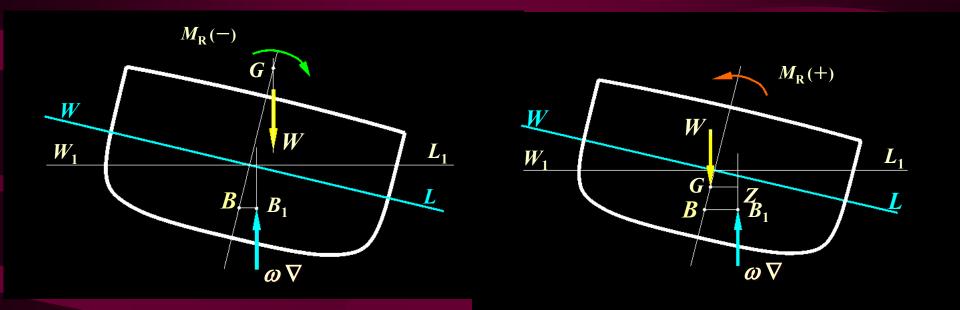


浮力ω∇和重力W 形成一个力;

受到外力的作用后,外力消









两种浮态及其相应的稳性问题

船舶的横向倾斜——向舷左或向右舷一侧的倾斜(横倾),倾斜力矩(横倾力矩)的作用平面平行于中横剖面;

船舶的纵向倾斜——向船首或向船尾的倾斜 (纵倾),倾斜力矩(纵倾力矩)的作用平面平 行于中纵剖面。

横稳性和纵稳性——研究船舶抵抗横向和纵向倾斜的能力





稳性问题的基本矛盾体

扰动力矩



复原力矩

扰动力矩(矛盾外因) 造成船舶倾斜,这取决 于外界条件 复原力矩(矛盾内因) 取决于排水量、重心高 度及浮心移动的距离等 因素



外因通过内因起作用!

稳性问题是着重研究和计算这一矛盾的内因(复原力矩)及其有关的影响因素

从受力观点区分有两种稳性

静稳性——倾斜力矩的作用是从零开始逐渐增加,使船舶倾斜时的**角加速度**很小,可忽略不计;

动稳性——倾斜力矩是突然作用在船上,使船舶倾斜有明显的**角加速度**的变化。

从倾斜角度的大小划分有两种稳性:

初稳性(小倾角稳性)——倾斜角度小于10°~15° 或上甲板边缘开始入水前的稳性。通过某些简化假 定,可简明获得影响初稳性的因素及其变化规律;

大倾角稳性(大倾角横稳性)——倾斜角度大于10°~15°或上甲板边缘开始入水后的稳性,一般只有在横倾时产生。

注意! 船舶的纵倾属于小角度的情况

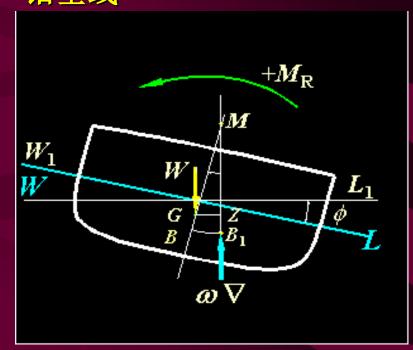
2 初稳性公式,稳性高

外界条件:船上货物不变(船舶重心不变),但受到外界扰动使船产生一倾角 ϕ

浮心B移至 B_1 ,重力与浮力不在同一铅垂线

上而产生复原力矩 M_R ,即

 $M_R = \Delta \cdot \overline{GZ} = \Delta \cdot \overline{GM} \sin \phi$



 \overline{GM} (或h) ——表示横稳性高,或初稳性高

在横倾角度较小时, $\sin \phi \approx \phi$,有 $M_R = \Delta \cdot \overline{GM} \cdot \phi$





复原力臂(重力与浮力作用线的距离)

GZ

初稳性公式(复原力矩与横稳性高的关系)

$$M_R = \Delta \cdot \overline{GM} \cdot \phi$$

横稳性高或初稳性高

GM(h)

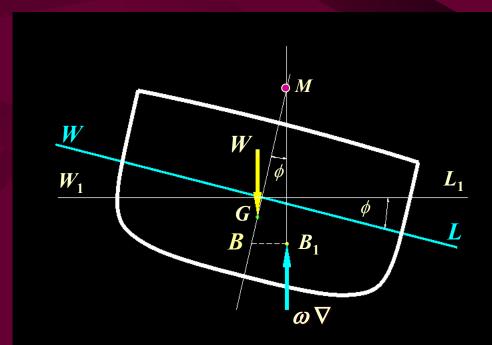




稳心及稳心半径

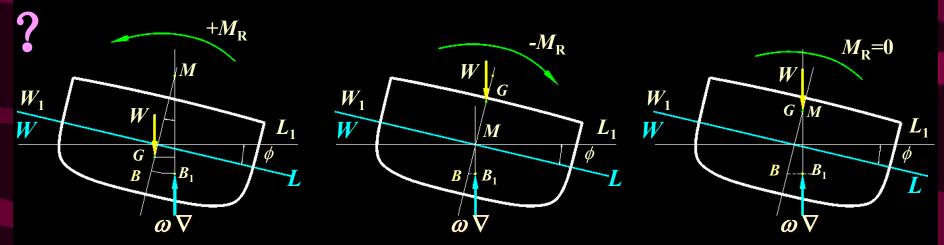
M点——横稳心或初稳心;

BM 或 r——横稳心半径或初稳心半径。



适用范围: $\phi=10^{\circ}\sim15^{\circ}$ 的小角度情况

如何判断船舶平衡状态的稳定性能



从复原力矩 M_R 和横倾方向,或从稳心M和重心G的相对位置之间的关系,可以判断船舶的横稳性。

- $\sqrt{1$ 、稳定平衡。G在M之下, M_R 和横倾方向相反, \overline{GM} 和 M_R 均为正;
- 0 2、不稳定平衡。 G在M之上, M_R 和横倾方向相同, \overline{GM} 和 M_R 均为负;
- \bigcirc 3、随遇平衡(中性平衡)。G和M重合, \overline{GM} =0、 $M_{
 m R}$ =0



横稳性高是衡量船舶初稳性的主要指标

横稳性高GM(h)越大,复原力矩 M_R 也越大,抵抗倾斜力矩的能力越强。

横稳性高是决定船舶横摇快慢的一个重要特征数

初稳性高过大的船,摇摆周期短,在海上遇到风浪时会产生剧烈的摇摆,反之,横稳性高较小的船舶虽抵抗倾斜的能力较差,但摇摆周期长,摇摆缓和。





各类船舶在设计排水量时横稳性高的大体范围

船舶类型	h (米)	船舶类型	h (米)
客船	0.3~1.5	主力舰	2.0~3.0
干货船	0.3~1.0	巡洋舰	0.9~1.8
油轮	1.5~2.5	驱逐舰	0.7~1.2
拖轮	0.5~0.8	鱼雷快艇	0.5~0.8
渔轮	0.5~1.0	潜水艇(水上)	0.3~0.8
航空母舰	2.7~3.5	潜水艇(水下)	0.2~0.4

根据横稳性公式

$$M_R = \Delta \cdot \overline{GM} \cdot \phi$$

引起船舶横倾 $\phi=1^{\circ}$ (1/57.3 rad)所需的横倾力矩:

$$M_0 = \frac{\Delta \cdot \overline{GM}}{57.3}$$

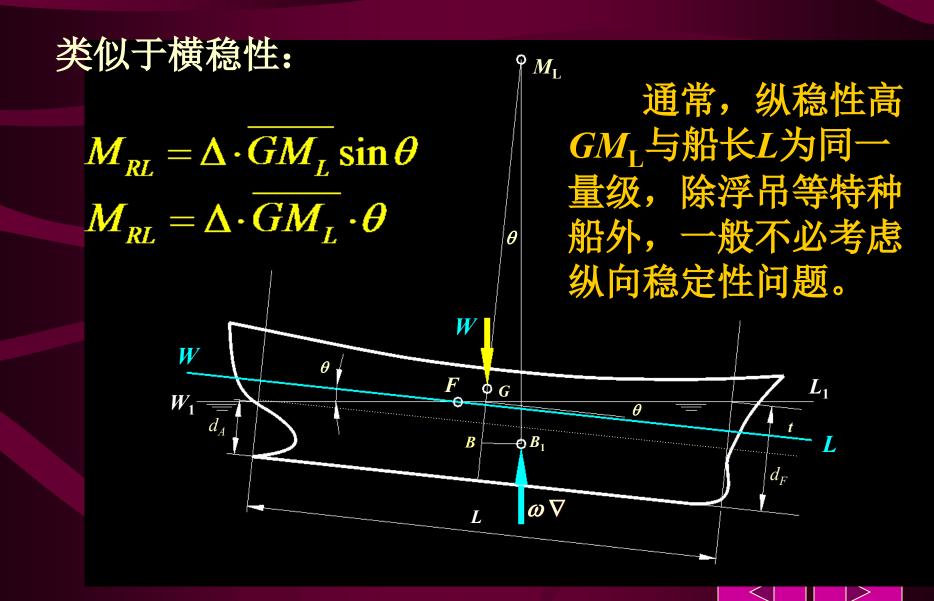
如有横倾力矩 $M_{\rm H}$ 作用于船上,则由此引起的横倾角度为

$$\phi = \frac{M_H}{M_0}$$





对于船舶纵倾的纵稳性公式:



小结

船舶稳性最重要的问题是: 要弄清三心(浮心B、重心G和 稳心M)的位置和及其关系。

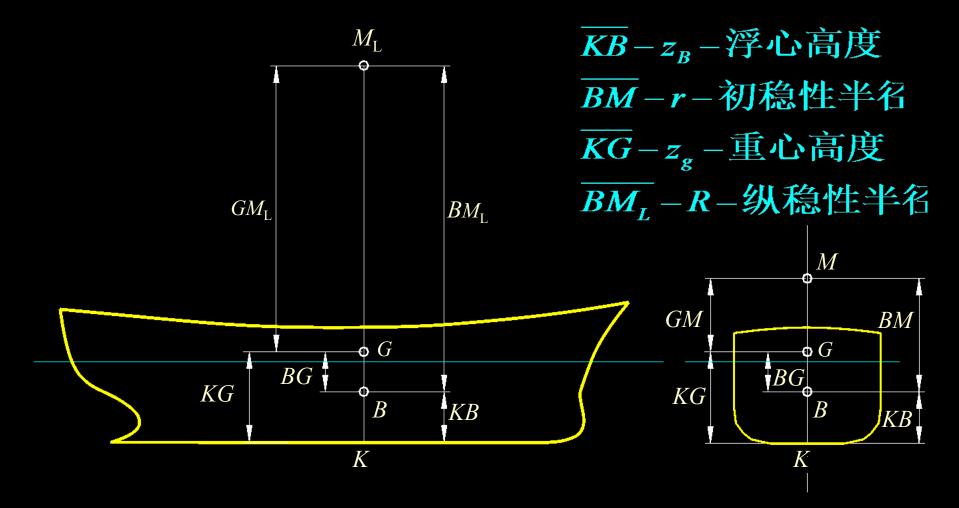
初稳性高=浮心高+初稳心半径一重心高,即

$$\overline{GM} = \overline{KB} + \overline{BM} - \overline{KG}$$
$$= \overline{BM} - \overline{BG}$$

 $\approx 4 \sim 6\% B$







浮心与重心之间的距离为: $\overline{BG} = \overline{KG} - \overline{KB}$

对于纵稳性高:
$$\overline{GM_L} = \overline{KB} + \overline{BM_L} - \overline{KG}$$

$$= \overline{BM_L} - \overline{BG} \ge L$$





货物移动对船舶浮态和稳性的影响

■重心移动原理

- 图中表示由重量 W_1 及 W_2 两个物体所组成的系统,其总重量 $W=W_1+W_2$,重心在G点。
- 若将其中重量为 W_1 的物体从重心 g_1 点移至 g_2 点,则总重量W的重心将自G点移至 G_1 点,且有

$$\overline{GG_1} = \frac{\overline{W_1} \overline{g_1 g_2}}{\overline{W_1}}$$

$$\overline{GG_1} /\!/ \overline{g_1g_2} \qquad \frac{\overline{GG_1}}{\overline{g_1g_2}} = \frac{\overline{W_1}}{\overline{W}}$$

上式表明:整个重心的移动方向平行于局部重心的移动方向,且重心移动的距离GG₁与总重量W成反比.

货物垂向移动对船舶浮态和稳性的影响

- 货物垂向移动不改变船舶的浮态,只改变船舶初稳性高度。
- 当货物上移时,重心也上移,初稳性高度减小;
- 当货物下移时,重心也下移,初稳性高度增加;

货物横向移动对船舶浮态和稳性的影响

货物横向移动时,船舶横稳性高度不变,船 舶将发生横向倾斜 以上内容仅为本文档的试下载部分,为可阅读页数的一半内容。如要下载或阅读全文,请访问: https://d.book118.com/838073106070006110